(54) FEED SERVO SYSTEM FOR OP PICKUP

(11) 63-181177 (A) (43) 26.7.1988 (19) JF

(21) Appl. No. 62-12524 (22) 23.1.1987

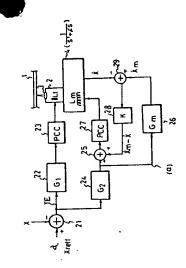
(71) SONY CORP (72) SHIGEAKI WACHI

(51) Int. Cl⁴. G11B21/04,G11B7/085,G11B21/10

PURPOSE: To sufficiently reduce the steady-state deviation even if a feed device is miniaturized, by constituting a servo system so that a principal eccentric component of a disk included in a control target value is supplied as the servo

signal and the servo gain is raised for this eccentric component.

CONSTITUTION: A tracking error signal TE is supplied to a feed device 4 through the second transmission element 24, an adder 25, and a phase compensating circuit 27 to allow the feed device 4 to respond to a principal tracking error due to eccentricity of the optical disk. A model circuit 26 showing the response characteristic of the feed device 4 is provided for the purpose of faithfully responding to the extent of eccentricity to eliminate an unstable operation due to friction. The second transmission element 24 is provided which can give a servo gain, which is ideally infinite for the eccentric component, to the feed device 4 having a large mass. Thus, the steady-state deviation in this servo system is very much reduced, and the power consumption is reduced because the servo band of the feed system is narrowed.



a: target value

(54) OPTICAL STORAGE DEVICE

(11) 63 181178 (A) (43) 26.7.1988 (19) JF

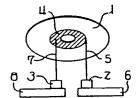
(21) Appl. No. 62-11648 (22) 21.1.1987

(71) TOKYO ELECTRIC CO LTD (72) KOICHI SANO

(51) Int. Cl⁴. G11B21/08,G11B7/085

PURPOSE: To shorten an average access time by allowing a recording optical head to follow up an unrecorded track to be next recorded and holding it there in case of the recording mode and allowing a reproducing optical head to follow up a middle track in an already recorded area and holding it there in case of the reproducing mode.

CONSTITUTION: A recording optical head 2 and a reproducing optical head 3 are divisionally provided, and the recording optical head 2 is allowed to always follow up a track to be next recorded in an unrecorded area and is held there, and the reproducing optical head 3 is allowed to always follow up a middle track in an already recorded area 4 and is held there. In case of recording, the recording optical head 2 is driven to perform the recording operation without requiring the access time to an objective track; and in case of reproducing or erase, a maximum of the extent of access of the reproducing optical head 3 to an objective reproducing or erase track is a half of the already recorded area. Thus, the average access time is considerably shortened.



(54) TRACKING SERVO DEVICE

(11) 63-181179 (A) (43) 26.7.1988 (19) JP

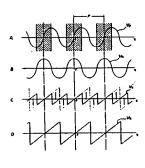
(21) Appl. No. 62-12716 (22) 22.1.1987

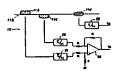
(71) SONY CORP (72) SEIJI KOBAYASHI(1)

(51) Int. Cl⁴. G11B21/10,G11B7/085,G11B7/09,G11B21/08

PURPOSE: To stably and easily perform leading in to a track and track jump by using a signal, which is proportional to the displacement from a recording track in the direction of the track pitch of recording tracks, as the error signal.

CONSTITUTION: A signal circuit is provided which obtains a signal Vx proportional to displacement (x) from a recording track 11a in the direction of track pitch (p) of the recording track 11a, and the signal Vx is used as the error signal to perform the tracking servo. Since the error signal Vx is unequivocally determined for displacement (x) from the recording track 11a, the target value of the tracking servo is changed to perform track jump with the track servo performed. Thus, leading in to the track and track jump are stably performed.





BEGEST AVAILABLE COPY

⑩ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-181178

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和63年(1988)7月26日

G 11 B 21/08 7/085 7541-5D E-7247-5D

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

公発明の名称

光学記憶装置

②特 顧 昭62-11648

❷出 顧 昭62(1987) 1月21日

砂発明者 佐野

質 一

静岡県三島市南町 6 番78号 東京電気株式会社技術研究所

内

①出 願 人 東京電気株式会社

東京都目無区中目無2丁目6番13号

砂代 理 人 弁理士 柏木 明

明 知 書

1. 発明の名称

光学記憶装置

2. 特許請求の範囲

光学記録媒体へ光へツッドから電磁液はピームを 射して情報の記録するいしは消去を発生した。 一人の次に記録すると、 は要認したが、の次に記録すると、 の次に記録すると、 の次に記録すると、 の次に記録すると、 の次に記録はないのので、 の次に記録はないのので、 の次に記録はないのので、 のので、 の

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

本発明は、光学記録媒体へ光ヘツドから電磁波

ビームを照射して情報の記録又は再生ないしは消去を行なう光デイスクメモリ等の光学記憶装置に 関する。

従来の技術

一般に、この種の光学記憶装置にあつては、光 ヘッドの半導体レーザから射出したレーザビーム を対物レンズによつて微小スポットに絞り、光デ イスクの記録媒体に対して照射するようにしてい る。ここに、通常は光ヘッドから低パワーのレー ザピームを出力することにより記録媒体上の情報 の再生を行ない、記録又は悄去時には光ヘッドか ら高パワーのレーザビームを出力させて記録媒体 の光学定数を変化させるようにしている。

 THIS I MUL BLANK (USPTO)



特開昭63-181178(2)

が1トラツクとされ、情報はこのようなトラツク上のある区切られた長さ(セクタ)を単位として記録されることとなる。そして、記録方式としては、光デイスクの内層側から外周側に向けて順次記録していくものと、がある。又、光デイスクにあつては、このようなトラツクピッチがミクロンオーダであつて、1枚の光デイスク上に記録し得る情報量が多いのが、その特徴の一つでもある。

発明が解決しようとする問題点

ここに、このような光学記憶装置にあっては、 再生又は記録ないしは消去に際して光ヘッドはリ ニアモータ等のヘッド送り機構よって光ヘッドの 単径方向の所望のトラック上にアクセスされて動 作することとなる。ところが、従来のものにあっ ては、光ヘッドが待機状態時には光ヘッドの最内 厚トラック位置又は最外周トラック位置というホ

作用

記録モード時であれば、記録用光へツドが機に 記録すべき未記録状態のトラック上に追従待機しているので、ヘツドアクセス時間を要すること再生 そ、そのまま記録動作を行ない得る。一方、再生 モード時又は消去モード時であれば、再生用光へ ツドが記録済み領域中の中間トラック又は消去へ ツドが記録済み領域中の中間トラック又は消み 機しているので、所望の再生トラック又は済み領 域中の半分程度のトラック分で済むものとなる。 少数的

本発明の一実施例を図面に基づいて説明する。 本実施例は、光デイスク1の内房側から外周側へ 向けて順に配録を行なう方式のものに適用したも のである。しかして、第1図に概略的に示すよう に、本実施例ではこのような光デイスク1に対し て2つの光ヘッド2、3を独立させて設けるもの ームポジシヨンに位置し、このホームポジションから所望の再生トラツク又は書込みトラツク上へ移動するように設定されている。この結果、所望のトラツクへのアクセス時間が、従前のハードディスクにおける場合に比べ、10倍程度も遅いのが一般的である。具体的には、数100msecもかかつているものである。

問題点を解決するための手段

である。一方の光ヘツド2は前記光デイスク1に 対して書込み記録動作又は消去動作を行なうため の記録用光ヘツドである。他方の光ヘツド3は前 記光デイスク1上に記録されている情報の再生又 は消去動作を行なう消去敷用の再生用光ヘッドで ある。そして、第1図中に便宜上、斜線を施して 示す領域を記録済み領域4とすると、装置無動作 時である待機状態時には前記記録用光ヘツド2か らのビームスポット5を記録済み領域4の最外周 に位置する未配録領域中の最内周のトラツク、即 ち次に記録すべきトラツク上に追従するように位 最親御される。又、この記録用光ヘツド2は専用 の第1ヘツド送り機構6によって前記光デイスク 1の半径方向にアクセス移動されるものである。 そして、他方の再生用光ヘツド3は待機状態にあ つては、そのビームスポツト7が前記記録済み傾 城4中の1/2位置のトラツク又はその付近のト ラツク、即ち中間トラツク上に追従するように位



特蘭昭63-181178(3)

置制御される。又、この再生用光ヘッド3は専用の第2ヘッド送り機構8によって前記光デイスク 1の半径方向にアクセス動作されるものである。

一方、再生モードが指定された時には、再生用 光ヘッド3が光デイスク1に対して再生動作する ことになる。この際、第2ヘッド送り機構8を駆動させて再生用光ヘッド3によるビームスポット

0を介して接続された制御及び信号処理部11に よつて全体が割御されるものである。まず、光デ イスク1のターンテーブル12はデイスク回転モ ータ13に連結されており、デイスクモータ駆動 回路14に基づく前記デイスク囲転モータ13の 駆動によって安定して光デイスク1が回転するよ うに設定されている。又、記録用光ヘッド2は第 1 ヘツド送り機構 6 を構成するリニアモータ 1 5 上に搭載されている。そして、前配制御及び信号 処理部11との間にはリニアモータ駆動回路16、 フォーカス・トラツキンングサーボ回路17、半 導体レーザ駆動団路18及びRF信号整形増幅回 路19が介在されている。一方、再生用光ヘツド 3個も同様であり、第2ヘツド送り機構8を構成 するリニアモータ20上に搭載され、かつ、前記 制御及び信号処理部11との間にはリニアモータ 駆動回路21、フオーカス・トラツキンングサー ポ回路22、半導体レーザ駆動回路23及びRF

ここで、本実施例方式の詳細を第2図ないし第4図を参照して説明する。まず、本実施例の光学記憶装置は、パーソナルコンピュータ等のホスト・株 9にホストエノF用のインターフエース回路1

借号整形増幅回路24が介在されている。

これにより、光ヘッド2又は3は、周知の如く、 光デイスク1上に照射するピームスポット5.7 が光デイスク1上のトラックを安して追従サキンクを安してカスサーが制御又、光テク1上のトラットが加入フェーがは、カーボをでは、カーボをでは、カーボータ・データのは、RF信号を形地へのでするのに充分な電気信号とされる。そのである。 のにより、3の目標トラック位置を駆ぶてして、カーカス・トラッキング制御の下に高速で行なれる。のである。

ここで、光ヘッド2、3は何れも同一構成のものであるが、その記録・再生動作を第3図を参照して説明する。これは、周知の一般的な光学記憶 藝図の電磁波ビーム照射装置に準ずるものであり、まず、半導体レーザ25から射出されたレーザビ



特開昭63-181178(4)

ーム(電磁波ビーム)はコリメータレンズ26、 **整形プリズム27を透過することにより平行ビー** ムとされる。そして、優光ビームスプリツタ28 の接合面28a及び1/4板29を通過すること により、円偏光とされる。この後、ミラー30を 介して対物レンズ31に入射し、この対物レンズ 3 1 によつて光デイスク1 の記録媒体 3 2 上に 1 **д п程度の微小スポットに絞り込まれる。そして、** 記録媒体32からの反射ピームは再び対物レンズ 31、ミラー30を経て、入/4板29をも2度 超過することにより、入射ビームに対して90° 囲転した直線偏光とされる。これが偏光ビームス ブリツタ28に再入射するので、今度は接合面2 B a によつて反射される。これにより、入射ビー ムとは分光された状態となる。接合面28aによ り反射されたピームは、2枚の魚点距離の異なる シリンドリカルレンズ33,34を適ることによ り、非点収差を生じて4分割受光素子、例えば4

分割フォトダイオード3 5 に入射することとなる。ここに、光デイスク1の記録体3 2 には予め案内標による多数のトラック3 6 が形成されており、情報はこのトラック3 6 に追従する形で記録される。より具体的には、光ヘッド2 又は3 による記録又は消去時であれば記録媒体3 2 に対ししてこの記録媒体3 2 の光学定数により情報を記録又は消去し、再生用光ヘッド3 による再生時であればこのような記録媒体3 2 の光学定数の変化を検出することにより情報を認取ることにより情報を認取ることとなる。

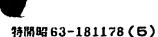
そして、本実施例における光ヘッド2、3の位置制御を中心とする動作制御を第4図のローチャートを参照して説明する。まず、電源が投入されて制御がスタートすると、記録用光ヘッド2を光ディスク1の最内周トラック位置へ移動させる。そして、ディスク回転モータ13により光ディス

ク1を回転させるとともに、記録用光ヘッド2中 の半導体レーザをオンさせ、光デイスク1に対し てピームスポツト5を照射させる。この際、フォ - カス・トラツキングサーボ回路17をオンさせ、 最内閣トラツクへの位置決めをなす。 そして、こ の光デイスク1の未記録の最内周トラツク、即ち 次に記録を開始すべきトラツクを探し出すため、 **扱内周トラツク位置から外周方向へ向けて順次各** トラツクの信号の再生を開始し、未記録及内周位 **屋検出動作を実行する。この際、光ディスク1の** 内周位置には予めプリフオーマツトによりセクタ ーマーク信号、シンク信号、セクターアドレス信 号が記録されている。 即ち、光デイスクの内層部 分にはインデックス領域が存在し、記録済みデー タ及び対応するトラツク番号、セクター番号等の 情報が記録されているので、これらの情報を読取 り再生することにより、記録済み領域4の末尾、 即ち未記録最内周トラツク位置は判る。

このようにして、未記録母内屑トラを配録母内屑トラを配録母内屑トラを配録母内屑トラを配録をあると、リニアモータ15を限り、カストを記録を表して、リニア・おののではない。のは、カスト

このような特機状態で、例えば記録コマンドがあると、前述したようにそのまま特機状態のトラック上に記録し得るので、記録用光ヘッド 2 が駆動されてデータの記録動作がなされる。記録動作





が終了すると、再び未記録及内周トラック位便の 検出が行なわれる。この場合には、記録の終了し た最後のトラックが未記録最内周トラックに相当 するので、その位置で特機状態ともに関次更新 される。この際、初知の記録がみ領域4よりも今 固記録を行なったトラック分だけ増えているので、 記録済み後に今回の未記録扱内周トラック位置の データを参照して、再生用光ヘッド3の特機位置 (中間トラック)

一方、特機状態において、再生コマンドを受付ると、リニアモータ20を駆動させて再生用光へッド3を所望の再生トラック位置へアクセスさせる。この際、再生用光へッド3は記録済み領域4の中央部で特機していたので、その特機トラックと目的とする再生トラックとの大小により内側又は外属側へ向けてアクセス動作する。そして、再生トラック上でのデータ再生動作が終了すると、

録済み領域中の中間を受けなう場合であれば記録を行なう場合であれば記録を行なう場合であれば記録を行なう場合であれば記録を行なってとにより目ができ、以外ではいいでは、できないに対するであれば目がある。である。 は対けないしなができるとは、するとのである。 ものである。

4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の一実施例を示すもので、第1図は標路側面図、第2図はプロック図、第3図は光学系の動作を示す構成図、第4図はフローチャートである。

1 … 光デイスク、 2 … 記録用光ヘッド、 3 … 再

この再生用光ヘッド3は再び記録済み領域4中央の待機位配へ戻されて待機状態となる。これは、特に図示しないが、構去コマンドが指定された場合も再生コマンド時と同様に処理される。

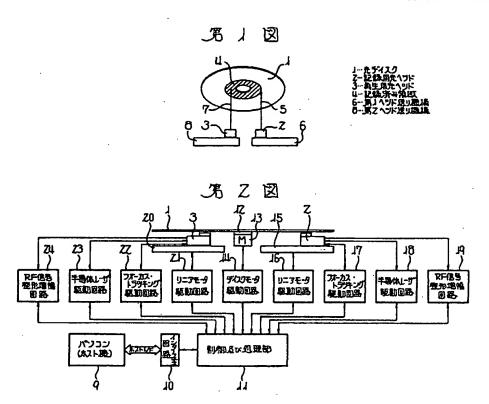
発明の効果

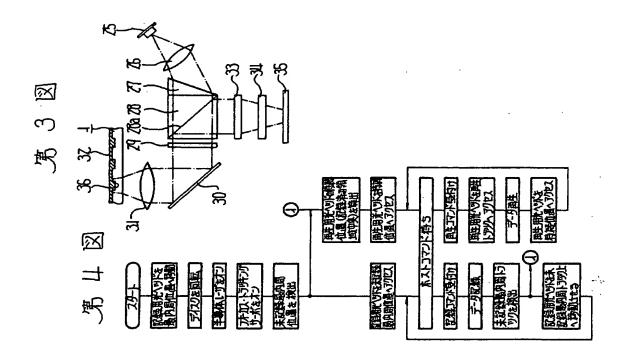
本発明は、上述したように記録用光ヘッドと再 生用光ヘッドとに分けて設け、記録用光ヘッドは 常に未記録領域中の次に記録を行なうべきトラッ ク上で追従符機させる一方、再生用光ヘッドは記

生用光ヘツド、4 …配録済み領域、6 …第1 ヘツド送り機構、8 … 第2 ヘツド送り機構

出 關 人 東京電気株式会社代 理 人 柏 木 明於家庭

特開昭63-181178(6)





PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 63181178 A

(43) Date of publication of application: 26 . 07 . 88

(51) Int. CI

G11B 21/08 G11B 7/085

(21) Application number: 62011648

(71) Applicant:

TOKYO ELECTRIC CO LTD

(22) Date of filing: 21, 01, 87

(72) Inventor:

SANO KOICHI

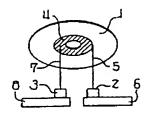
(54) OPTICAL STORAGE DEVICE

COPYRIGHT: (C) 1988, JPO& Japio

(57) Abstract:

PURPOSE: To shorten an average access time by allowing a recording optical head to follow up an unrecorded track to be next recorded and holding it there in case of the recording mode and allowing a reproducing optical head to follow up a middle track in an already recorded area and holding it there in case of the reproducing mode.

CONSTITUTION: A recording optical head 2 and a reproducing optical head 3 are divisionally provided, and the recording optical head 2 is allowed to always follow up a track to be next recorded in an unrecorded area and is held there, and the reproducing optical head 3 is allowed to always follow up a middle track in an already recorded area 4 and is held there. In case of recording, the recording optical head 2 is driven to perform the recording operation without requiring the access time to an objective track; and in case of reproducing or erase, a maximum of the extent of access of the reproducing optical head 3 to an objective reproducing or erase track is a half of the already recorded area. Thus, the average access time is considerably shortened.



This though it blank (Ospio)

19日本国特許庁(JP)

の特許出願公開

四公開特許公報(A)

昭63-181178

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

@公開 昭和63年(1988)7月26日

G 11 B 21/08 7/085 7541-5D E-7247-5D

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

49発明の名称

光学記憶基置

②特 顋 昭62-11648

公出 願 昭62(1987)1月21日

砂発 明 者 佐 野

音 —

静岡県三島市南町6番78号 東京電気株式会社技術研究所

内

⑪出 頗 人 東京電気株式会社

東京都自黑区中目黑2丁目6番13号

20代 理 人 弁理士 柏木 明

明 拟 書

1、発明の名称

光学記憶装置

2. 特許請求の範囲

3. 発明の詳細な説明

産業上の利用分野

本発明は、光学記録媒体へ光ヘツドから電磁波

ピームを照射して情報の記録又は再生ないしは消 去を行なう光デイスグメモリ等の光学記憶装置に 関する。

従来の技術

一般に、この種の光学記憶这位にあっては、、光 ヘッドの半導体レーザから射出したレーザピー を対物レンズによって微小スポットに絞り、光ディスクの記録媒体に対して限射するようにのした。 ここに、通常は光ヘッドから低パワーのレーザピームを出力することに消去時には光へのレーザピーの情報がある。 の光学定数を変化させるようにしている。

ここに、このような光デイスクには予め案内律 がスパイラル状 (又は同心円状) に形成されてい る。そして、光ヘッドから照射されるレーザスポ ットがこの案内標を追従するように動作制御され る。ここに、案内確は円屑方向についての1 屑分 が1トラツクとされ、情報はこのようなトラック上のある区切られた長さ(セクタ)を単位として記録されることとなる。そして、記録方式としては、光デイスクの内間側から外周側に向けて順次には、外周側から内間側に向けて順次記録していくものとがある。又、光デイスクにあつては、このようなトラックピッチがミクロンオーダであつて、1枚の光ディスク上に記録し得る情報量が多いのが、その特徴の一つでもある。

発明が解決しようとする関題点

ここに、このような光学配像装置にあっては、 再生又は記録ないしは消去に際して光ヘッドはリ ニアモータ等のヘッド送り機構よつて光ヘッドの 半径方向の所望のトラック上にアクセスされて動 作することとなる。ところが、従来のものにあっ ては、光ヘッドが待機状態時には光ヘッドの最内 周トラック位置又は最外類トラック位置というホ

作用

記録モード時であれば、記録用光へツドが次に記録すべき未記録状態のトラツク上に追従持機とているので、ヘツドアクセス時間を要することなく、そのまま記録動作を行ない得る。一方生用光ないのませ、再生に消去モード時又は消去モード時であれば、再生用光ないが記録済み領域中の中間トラツクスは消みを受けているのアクセス時間は最大限でも記録済み領域中の半分程度のトラック分で済むものとなる。

安協領

本発明の一実施例を図面に基づいて説明する。 本実施例は、光デイスク1の内耳偏から外周関へ 向けて順に記録を行なう方式のものに適用したも のである。しかして、第1図に疾略的に示すよう に、本実施例ではこのような光デイスク1に対し て2つの光ヘッド2、3を独立させて設けるもの ームポジションに位置し、このホームポジションから所望の再生トラック又は書込みトラック上へ移動するように設定されている。この結果、所望のトラックへのアクセス時間が、従前のハードディスクにおける場合に比べ、10倍程度も選いのが一般的である。具体的には、数100msecもかかつているものである。

問題点を解決するための手段

光学記録媒体へ光ヘッドから電磁波ビームを照射して情報の記録又は再生ないしは消去を行なう 光学記憶装置において、待機状態で前記光学記録 媒体の次に記録すべきトラック上に遠従し第1へ ッド送り機構によつて前記光学記録媒体の半径方 向に移動される記録用光ヘッドと、待機状態で前 記光学記録媒体の記録済み領域中の中間トラック 上に追従し第2ヘッド送り機構によって前記光学 記録媒体の半径方向に移動される再生用光ヘッド とを償える。

である。一方の光ヘッド2は前紀光デイスク1に 対して審込み記録動作又は消去動作を行なうため の記録用光ヘッドである。他方の光ヘッド3は前 記光デイスク1上に記録されている情報の再生又 は消去感作を行なう消去数用の再生用光ヘッドで ある。そして、第1回中に便宜上、斜線を施して 示す領域を記録済み領域4とすると、装置無動作 時である待機状態時には前記記録用光ヘツド2か らのピームスポット5を記録済み領域4の最外層 に位置する未記録領域中の最内周のトラック、即 ち次に記録すべきトラツク上に追従するように位 置御御される。又、この記録用光ヘッド2は専用 の第1ヘッド送り機構8によって前記光デイスク 1の半径方向にアクセス移動されるものである。 そして、他方の再生用光ヘッド3は符級状態にあ っては、そのビームスポット7が前記記録法み頃 収4中の1/2位置のトラツク又はその付近のト ラツク、即ち中間トラツク上に追従するように位

位制御される。又、この再生用光ヘッド3は専用の第2ヘッド送り機構8によつて前記光デイスク 1の半径方向にアクセス動作されるものである。

一方、再生モードが指定された時には、再生用 光ヘッド3が光デイスク1に対して再生動作する ことになる。この際、第2ヘッド送り機構8を駆 動させて再生用光ヘッド3によるビームスポット

0を介して接続された劉御及び信号処理部11に よつて全体が割弾されるものである。まず、光デ イスク1のターンテーブル12はデイスク回転モ ータ13に連結されており、デイスクモータ駆動 回路14に基づく前記デイスク国転モータ13の 駆励によって安定して光デイスク1が回転するよ うに設定されている。又、記録用光ヘツド2は第 1ヘツド送り機構6を構成するリニアモータ15 上に搭載されている。そして、前記制御及び信号 処理部11との間にはリニアモータ駆動回路16、 フォーカス・トラツキンングサーボ回路17、半 準体レーザ駆動団路18及びRF信号整形増幅団 路19が介在されている。一方、再生用光ベッド 3 側も同様であり、第2 ヘツド送り機構 8 を提成 するリニアモータ20上に搭載され、かつ、前記 制御及び信号処理部ilとの間にはリニアモータ 駆動回路21、フオーカス・トラツキンングサー ポ回路22、半導体レーザ駆動回路23及びRF

ここで、本実施例方式の詳細を第2回ないし第4回を参照して説明する。まず、本実施例の光学記憶装置は、パーソナルコンピュータ等のホスト 優9にホストI/F用のインターフエース回路1

信号整形増幅回路 2.4 が介在されている。

ここで、光ヘッド 2。 3 は何れも回一様成のものであるが、その記録・再生動作を第 3 図を参照して説明する。これは、周知の一般的な光学記念 装置の電磁波ピーム照射装置に選ずるものであり、まず、半導体レーザ 2 5 から射出されたレーザビ

ーム(電磁波ビーム)はコリメータレンズ26、 整形プリズム27を透過することにより平行ビー ムとされる。そして、優光ビームスプリッタ28 の接合面284及び入/4板29を通過すること により、円偏光とされる。この後、ミラー30を 介して対衡レンズ31に入射し、この対衡レンズ 3 1 によつて光デイスク1の記録媒体3 2 上に1 **µ 四程度の数小スポットに絞り込まれる。そして、** 記録媒体32からの反射ビームは再び対衡レンズ 31、ミラー30を経て、1/4板29をも2座 通過することにより、入射ビームに対して90. 回転した直線優光とされる。これが僻光ビームス ブリツタ28に再入射するので、今度は掺合面2 8 A によつて反射される。これにより、入針ビー ムとは分光された状態となる。接合面28aによ り反針されたピームは、2枚の焦点距離の異なる シリンドリカルレンズ33,34を通ることによ り、非点収差を生じて4分割受光素子、例えば4

ク1を回転させるとともに、 記録用光ヘッド2中 の半導体レーザをオンさせ、光デイスク1に対し てピームスポツト5を限射させる。この際、フォ ーカス・トラツキングサーポ回路17をオンさせ、 最内周トラツクへの位置決めをなす。 そして、こ の光ディスク1の未記録の量内周トラック、即ち 次に記録を開始すべきトラックを探し出すため、 最内周トラック位置から外周方向へ向けて順次各 トラツクの信号の再生を開始し、未記録是内質性 置検出動作を実行する。この際、光ディスク1の 内耳位置には予めプリフオーマツトによりセクタ ーマーク信号、シンク信号、セクターアドレス信 **身が記録されている。即ち、光デイスクの内層部** 分にはインデックス領域が存在し、記録済みデー タ及び対応するトラツク番号、セクター番号等の 情報が記録されているので、これらの情報を競取 り再生することにより、記録済み領域4の末尾、 即ち未記録最内周トラック位置は打る。

分割フォトダイオード35に入射することとなる。ここに、光デイスク1の記録媒体32には予め窓内課による多数のトラツク38が形成されており、情報はこのトラツク38に追従する形で記録される。より具体的には、光ヘッド2又は3による記録又は情去時であれば記録媒体32に対して高出力のレーザピーム(電磁波ピーム)を照射してこの記録媒体32の光学定数に変化を生じさせることにより情報を記録又は清去し、再生用光ヘッド3による再生時であればこのような記録媒体32の光学定数の変化を検出することにより情報を読取ることとなる。

そして、本実施例における光ヘッド2,3の位 歴例御を中心とする動作制御を第4図のローチャートを参照して製明する。まず、電源が投入されて制御がスタートすると、記録用光ヘッド2を光ディスク1の最内周トラック位置へ移動させる。 そして、デイスク回転モータ13により光ディス

このような特徴状態で、例えば記録コマンドがあると、前述したようにそのまま特殊状態のトラック上に記録し得るので、記録用光ヘッド2が驱動されてデータの記録動作がなされる。記録動作

が終了すると、再び未記録最内周トラック位置の 検出が行なわれる。この場合には、記録の終了し た及後のトラックが未記録最内周トラックに相当 するので、その位置で待機状態となる。即ち、未 記録最内周トラック位置は記録とともに順次更新 される。この顔、初期の記録済み領域4よりも今

図記録を行なつたトラック分だけ増えているので、 記録済み後に今回の未記録及内周トラック位置の データを参照して、再生用光ヘッド3の待機位置 (中閣トラック)の修正が行なわれる。

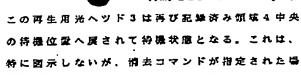
一方、特機状態において、再生コマンドを受付ると、リニアモータ20を駆動させて再生用光へッド3を所望の再生トラック位置へアクセスさせる。この際、再生用光へッド3は記録済み銀域4の中央部で特徴していたので、その特徴トラックとの大小により内質側とは外間側へ向けてアクセス動作する。そして、再生トラック上でのデータ再生動作が終了すると、

録済み領域中の中間を持ちている。 おりにしたので、記録をここを持ちます。 おりにしたので、記録をここをはいたので、記録をここではいかられた。 はは、カースではいるでは、できるでは、できるでは、できるでは、できるでは、できるでは、できるでは、できるでは、ないでは、ないでは、ないでは、ないできる。 ものである。

4、 図面の簡単な説明

図面は本発明の一実施例を示すもので、第1図は張路側面図、第2図はブロツク図、第3図は光 学系の動作を示す構成図、第4図はフローチャートである。

1 … 光デイスク、2 … 記録用光ヘツド、3 … 再



合も再生コマンド時と阿閦に処理される。

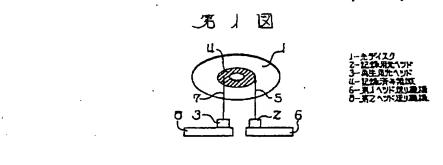
なお、本実施例では先デイスク1の内周側から 外周側へ向けて順に記録する方式のもので説明したが、外周側から内周側へ向けて順に記録する方式 式でも同様に適用できる。この場合には、未記録 最外周トラック位置を検出し、このトラックを次 に記録を行なうべきトラックとして記録用光ヘッ ド2を待機させ、再生用光ヘッド3は外周側に位 置する記録情み領域の中央位置に待機させればよい。

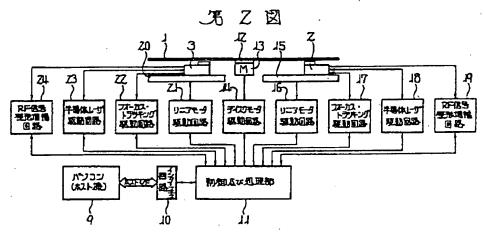
発明の効果

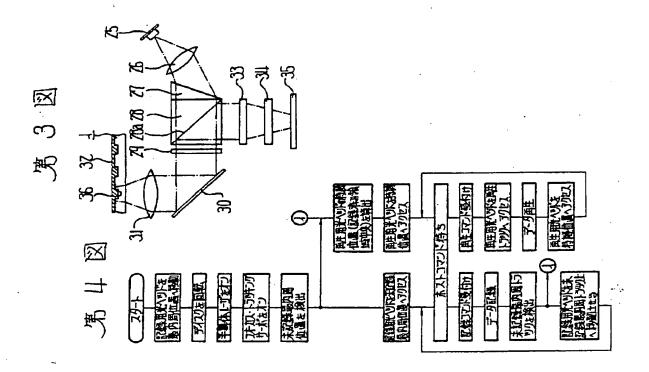
本預明は、上述したように記録用光ヘッドと再 生用光ヘッドとに分けて設け、記録用光ヘッドは 常に未記録領域中の次に記録を行なうべきトラッ ク上で追従特徴させる一方、再生用光ヘッドは記

生用光ヘツド、4 … 記録済み領域、 6 … 第 1 ヘツ ド送り機構、 8 … 第 2 ヘツド送り機構

出 闡 人 東京電気株式会社 代 理 人 柏 木 明証法







This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.